

Guide de démarrage rapide

Pour consulter ou télécharger les dernières informations techniques sur ce produit, notamment les spécifications, les dimensions et le câblage, visitez le site www.bannerengineering.com. Recherchez le manuel d'instructions, référence 222662. Ce guide de démarrage rapide fournit des instructions de configuration et d'utilisation de base lorsque l'interface récepteur est utilisée. Instructions pour l'utilisation de l'interface IO-Link v1.1 sont disponibles dans le manuel d'instructions.



- Un rideau lumineux de mesure économique en deux parties, conçu pour des installations rapides et faciles, mais suffisamment sophistiqué pour traiter les applications de détection les plus difficiles
- Particulièrement adapté aux applications de contrôle et de surveillance de processus de haute précision, de profilage et de guidage de bande à vitesse élevée
- Une combinaison complète d'options de balayage :
 - 16 modes de mesure (analyse par balayage)
 - Trois méthodes de balayage
 - Possibilité de sélection du balayage de faisceau
 - Choix entre un balayage continu ou à déclenchement
 - Réglage du seuil au choix pour des applications semi-transparentes
 - Deux sorties analogiques, deux sorties logiques
 - Communication via l'Interface IO-Link v1.1
- Portée exceptionnelle de 4 mètres avec un espacement des faisceaux de 5 mm
- Disponible en 12 longueurs de 150 mm à 2400 mm
- Excellente détection d'objets de 5 mm minimum ou de résolution de bord de 2,5 mm, en fonction de la méthode de balayage
- Interface utilisateur du récepteur pour une configuration rapide et intuitive de nombreuses applications courantes :
 - Interrupteur DIP à six positions pour le réglage du mode de balayage, du mode de mesure, de la pente analogique, de l'option de la sortie logique 2 (mesure complémentaire ou actionnement d'une alarme)
 - Deux boutons-poussoirs pour la sélection de la méthode de gain et l'alignement/le masquage
 - Sept LED de zone pour l'alignement instantané et la reconnaissance de blocage de faisceau
 - Affichage à trois chiffres pour les informations de détection et de diagnostic
- Configuration avancée via l'interface de communication IO-Link v1.1, COM2 ou COM3 sélectionnable
- Fil d'apprentissage à distance pour l'alignement, les réglages de gain, l'inversion d'affichage et le blocage de l'interrupteur DIP



AVERTISSEMENT:

- **N'utilisez pas ce dispositif pour la protection du personnel.**
- L'utilisation de ce dispositif pour la protection du personnel pourrait entraîner des blessures graves ou mortelles.
- Ce dispositif n'est pas équipé du circuit redondant d'autodiagnostic nécessaire pour être utilisé dans des applications de protection du personnel. Une panne ou un dysfonctionnement du dispositif peut entraîner l'activation ou la désactivation de la sortie.

Composants du système

Un A-GAGE EZ-ARRAY classique comprend quatre composants : un émetteur et un récepteur, chacun doté d'un connecteur à déconnexion rapide (QD) intégré, ainsi que d'un câble QD à 8 broches pour l'émetteur et pour le récepteur.

Pour les applications qui utilisent l'interface IO-Link, un répartiteur supplémentaire est utilisé pour convertir le connecteur à 8 broches du récepteur en un connecteur M12 compatible.

Illustration 1. Composants



Modèles

Émetteur	Récepteur avec IO-Link v1.1	Sortie logique récepteur ¹	Sortie analogique récepteur	Longueur de rideau Y ²	Total faisceaux
EA5E150Q	EA5R150XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	150 mm	30
EA5E300Q	EA5R300XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	300 mm	60
EA5E450Q	EA5R450XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	450 mm	90
EA5E600Q	EA5R600XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	600 mm	120
EA5E750Q	EA5R750XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	750 mm	150
EA5E900Q	EA5R900XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	900 mm	180
EA5E1050Q	EA5R1050XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	1050 mm	210
EA5E1200Q	EA5R1200XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	1200 mm	240
EA5E1500Q	EA5R1500XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	1500 mm	300
EA5E1800Q	EA5R1800XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	1800 mm	360
EA5E2100Q	EA5R2100XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	2100 mm	420
EA5E2400Q	EA5R2400XK2Q	PNP	Tension (0-10 V)	2400 mm	480

Présentation

Le rideau lumineux de mesure A-GAGE® EZ-ARRAY™ est idéal pour des applications telles que le dimensionnement et le profilage de produits à la volée, le guidage de bords et du centre, le contrôle de tension de boucle, la détection de trous, le comptage de pièces et d'autres utilisations similaires.

Les émetteurs et les récepteurs sont disponibles avec des rideaux de 150 à 2400 mm de long. L'émetteur comprend une colonne de diodes électroluminescentes (LED) espacées de 5 mm ; leur lumière est focalisée et orientée vers le récepteur, situé en face de l'émetteur, qui dispose de photodiodes avec le même espacement de 5 mm. La lumière de chaque LED de l'émetteur est détectée par la photodiode correspondante du récepteur.

Ce rideau lumineux sophistiqué est capable de détecter des objets cylindriques opaques de 5 mm de diamètre ou de mesurer des bords espacés de 2,5 mm, selon la méthode de balayage sélectionnée. La portée de détection est de 400 mm à 4 m sur les modèles standard et de 30 mm à 1500 mm sur les modèles à courte portée et à faible contraste. ³

Des modèles à faible contraste et à courte portée sont disponibles pour des applications nécessitant une distance plus courte entre l'émetteur et le récepteur ou lorsque la détection et le profilage de cibles non opaques sont nécessaires. La détection du verre ou d'autres objets transparents est possible avec ce système.

La conception en deux éléments de l'EZ-ARRAY le rend économique et facile à utiliser. Les fonctions du contrôleur sont intégrées dans le boîtier du récepteur. Il peut être configuré pour de nombreuses applications simples au moyen de l'interrupteur DIP à six positions situé à l'avant du récepteur (l'interface utilisateur du récepteur). L'interface de communication IO-Link offre des possibilités de contrôle et de surveillance plus sophistiquées. Voir [Présentation de IO-Link](#) à la page 4.

¹ La sortie logique 1 est push-pull (IO-Link)

² Les modèles dont la longueur de rideau est égale ou supérieure à 1050 mm sont livrés avec une équerre centrale et deux équerres d'extrémité.

³ Contactez l'usine pour des modèles à courte portée et à faible contraste.

Les boîtiers de l'émetteur et du récepteur peuvent être montés par le côté ou par les extrémités au moyen des équerres d'extrémité fournies ; les modèles plus longs sont également livrés avec une équerre centrale.

La synchronisation des faisceaux est assurée par les câbles des capteurs à 8 conducteurs. Des LED individuelles et un affichage de diagnostic à 3 chiffres sur le récepteur fournissent des informations visuelles permanentes sur l'état de détection et le diagnostic. Des données complètes sont envoyées à un contrôleur de processus par une combinaison de quatre sorties : deux analogiques et deux logiques (la sortie logique 1 est une sortie IO-Link). La sortie IO-Link fournit une sortie logique (mode SIO) ou une interface de communication (mode IO-Link).

Illustration 2. Application

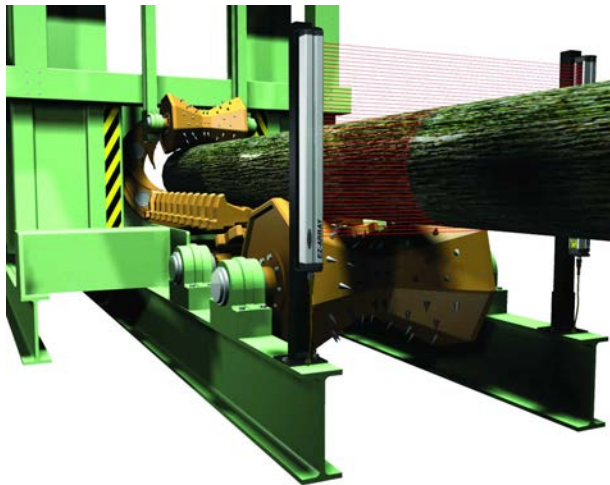


Illustration 3. Émetteur et récepteur



La programmation du diagnostic et les indicateurs visibles sur le récepteur simplifient l'alignement physique et le dépannage ; des diagnostics plus avancés sont disponibles via l'Interface IO-Link v1.1.

Le bouton d'alignement et de masquage équilibre automatiquement la réserve de gain de chaque faisceau pour augmenter la fiabilité de détection des objets à travers le rideau. Cette procédure ne doit plus être renouvelée, sauf si l'application de détection change, ou si l'émetteur ou le récepteur est déplacé.

Le masquage programmable des faisceaux permet à des composants de la machine ou à d'autres équipements de traverser ou de se déplacer dans le rideau. L'e masquage peut être réglé au moyen de l'interface du récepteur, du fil d'apprentissage ou de l'Interface IO-Link v1.1.

Le rideau lumineux EZ-ARRAY offre un large choix d'options de détection et de sortie, notamment des modes de mesure (« analyse par balayage ») et des méthodes de balayage qui peuvent définir l'emplacement d'un objet, sa taille globale, sa hauteur totale ou sa largeur totale, ou encore le nombre d'objets. Le balayage peut être continu ou commandé par un capteur.

Indicateurs d'état

L'émetteur et le récepteur fournissent tous deux une indication visuelle permanente de l'état de fonctionnement et de configuration.

L'émetteur est doté d'une LED rouge qui signale son bon fonctionnement (allumée quand il est sous tension).

Table 1. Indicateurs d'état de l'émetteur

LED	Couleur	Description
LED d'état	Rouge continu	État OK
	Rouge Clignotant à 1 Hz	Erreur

Le récepteur est doté d'une LED d'état bien visible qui indique l'état général de la détection (OK, alignement marginal et erreur matérielle). Deux autres LED indiquent si la communication est activée ou s'il y a une erreur. Les sept indicateurs de zone communiquent chacun l'état bloqué/aligné d'un septième du rideau total. Un affichage de diagnostic à 3 chiffres fournit d'autres informations de diagnostic : nombre de faisceaux bloqués, si un masquage est configuré et les codes d'erreur. Consultez le manuel d'instructions pour plus d'informations sur les codes d'erreur.

Table 2. Indicateurs d'état récepteur et IO-Link

Voyant LED	Couleur	Description
7 LED de zone	Rouge	Canaux bloqués dans la zone
	Vert	Tous les canaux sont dégagés dans la zone
État	Rouge	Alignement marginal ou erreur matérielle ; vérifier l'affichage à 3 chiffres
	Vert	Le système est OK
COMM	Ambre continu	Mode IO-Link
	Ambre Off	Mode SIO
Erreur	Rouge	Erreur IO-Link ; vérifier le câblage ou le contrôleur maître

Indicateurs de zone (segment faisceaux bloqués)

Sept LED représentent l'état d'alignement de l'émetteur et du récepteur. Elles fournissent une aide visuelle pour l'alignement du capteur et la surveillance des objets dans le champ de vision du capteur. Le rideau de capteurs est divisé en sept segments de même longueur, chacun correspondant à une des sept LED. La LED la plus proche de l'interrupteur DIP S6 (voir [Configuration par interrupteur DIP ou par Interface IO-Link v1.1](#) à la page 4) représente le groupe de canaux optiques le plus proche de l'affichage du récepteur (le groupe « du bas »). La LED la plus proche de l'interrupteur DIP 1 représente le segment de canaux le plus éloigné.

Ces LED s'allument en vert ou en rouge. Lorsqu'une LED est verte, aucun faisceau non masqué n'est bloqué dans ce segment. Lorsque la LED est rouge, un ou plusieurs faisceaux dans ce segment sont bloqués.

Affichage à trois chiffres

L'affichage à trois chiffres a des fonctions légèrement différentes en mode de fonctionnement normal, d'alignement et de réglage de gain. En fonctionnement normal, l'affichage indique la valeur numérique courante du mode de mesure 1. L'affichage identifie également les fonctions suivantes du capteur activées : masquage et configuration de blocage électronique ou de l'interface utilisateur, comme indiqué dans [Indicateur de configuration électronique](#) à la page 4.

Pendant le mode de masquage, l'affichage indique "n", suivi du nombre de faisceaux bloqués dans le rideau. En mode d'alignement, il indique "A", suivi du nombre de faisceaux bloqués et non masqués ; un point suit le A ("A.") si le masquage est configuré.

En mode de réglage de gain, l'affichage indique "L" suivi de "1" ou "2" pour indiquer le niveau de gain. (Un "1" représente une réserve de gain élevée et un "2" représente un faible contraste)

Si une erreur de détection se produit, l'affichage indique "c" suivi d'un nombre qui correspond à l'action corrective recommandée. Référez-vous à la section pour plus d'informations.

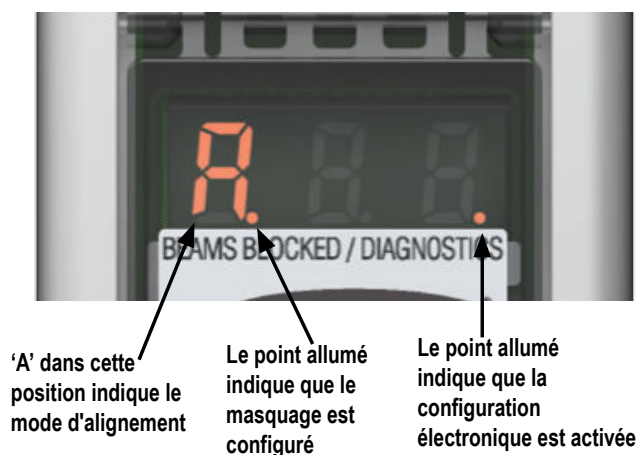
Indicateur de masquage

L'indicateur de masquage sera visible (ON) lorsque la fonction de masquage est activée. Il apparaît sous la forme d'un point après le premier chiffre de l'affichage.

Indicateur de configuration électronique

L'indicateur de configuration électronique est activé lorsque la configuration du capteur est définie par l'Interface IO-Link v1.1 et non par l'interrupteur DIP. Lorsque la configuration électronique est activée, l'interrupteur DIP est ignoré.

Illustration 4. Indicateur de configuration électronique



Configuration par interrupteur DIP ou par Interface IO-Link v1.1

Les options de configuration les plus souvent utilisées peuvent être facilement programmées à l'aide d'un interrupteur DIP à six positions situé derrière un panneau d'accès transparent articulé à l'avant du récepteur.

Il est possible d'empêcher l'accès à l'interrupteur DIP en vissant la plaque de sécurité qui maintient le panneau d'accès transparent verrouillé ou en le désactivant via l'Interface IO-Link v1.1.

Présentation de IO-Link

Pour prendre connaissance du dernier protocole IO-Link et des dernières spécifications, visitez le site Web à l'adresse. <http://www.io-link.com>

IO-Link est une liaison de communication point à point entre un master (maître) et un slave (esclave). Elle peut être utilisée pour paramétrer automatiquement les capteurs et transmettre des données de traitement.

Inversion de l'affichage à 3 chiffres

Lorsque les capteurs sont montés à l'envers, inversez l'affichage à 3 chiffres pour une meilleure lisibilité. Les points des trois indicateurs à sept segments ne bougent pas lorsque l'affichage est inversé.

Méthode de balayage

Le récepteur peut être configuré pour l'une des trois méthodes de balayage suivantes :

- Balayage droit
- Balayage bord unique
- Balayage double bord (1, 2, 4, 8, 16 ou 32 pas)

Le temps de réponse du capteur dépend de la longueur du capteur et de la méthode de balayage. Les durées maximales de balayage sont indiquées à la section [Temps de balayage maximum en mode SIO](#) à la page 6.

Méthode de balayage	Balayage droit		Balayage bord unique	Balayage double bord (par bord)					
	Faible contraste	Réserve de gain élevée		Dimension du pas (nombre de faisceaux)					
				1	2	4	8	16	32
Dimension minimale d'un objet à détecter*	5 mm	10 mm	10 mm	10 mm	20 mm	30 mm	50 mm	90 mm	170 mm
Résolution de bord	5 mm	5 mm	2,5 mm	2,5 mm	2,5 mm	2,5 mm	2,5 mm	2,5 mm	2,5 mm

*MODS déterminé avec un objet cible en forme de tige

Balayage droit

Le balayage droit est le mode par défaut, dans lequel tous les faisceaux sont balayés à tour de rôle, depuis l'extrémité de l'affichage jusqu'à l'extrémité la plus éloignée du rideau. Cette méthode de balayage donne la plus petite définition de l'objet à détecter.

Le balayage droit est utilisé lorsque la sensibilité de faible contraste est sélectionnée ou lorsque le balayage bord unique et double bord ne peut pas être utilisé. La résolution du bord est de 5 mm. Lorsque la sensibilité de faible contraste est sélectionnée (pour mesurer des objets semi-transparents), la dimension minimale de l'objet à détecter est de 5 mm de diamètre. Lorsque la sensibilité de réserve de gain élevée est sélectionnée, la dimension minimale de l'objet à détecter est de 10 mm.

Balayage bord unique

Le balayage bord unique est utilisé pour mesurer la hauteur d'un seul objet. Cette méthode de balayage est couramment utilisée pour mesurer la hauteur d'une boîte. Pour le balayage bord unique, le récepteur active toujours le canal du premier faisceau (ou faisceau « du bas », le plus proche de l'affichage). Si le premier faisceau est bloqué, le capteur effectue une recherche binaire du dernier faisceau bloqué, comme suit :

1. Le récepteur ne balaie que le premier faisceau jusqu'à ce qu'il soit bloqué.
2. Si le premier faisceau est bloqué, le capteur recherche si le faisceau du milieu est bloqué ou établi (non bloqué).
3. Si le faisceau du milieu est établi (non bloqué), le capteur vérifie le faisceau du quart inférieur ; si le faisceau du milieu est bloqué, le capteur vérifie le faisceau du quart supérieur.
4. La procédure se poursuit pour diviser le nombre de faisceaux par deux jusqu'à ce que le bord soit trouvé.

Le balayage bord unique ne peut être utilisé que pour détecter des objets uniques et solides qui bloquent le premier faisceau (le plus proche de l'affichage). Comme le récepteur ne vérifie que le premier faisceau jusqu'à ce qu'il soit bloqué, le balayage bord unique ne fonctionne pas lorsque l'objet à mesurer ne bloque pas le premier faisceau. Le balayage bord unique est également inefficace si l'objet ne présente pas un volume bloquant continu.

Le balayage bord unique ne fonctionne que quand le réglage de réserve de gain élevée est activé. Lorsque le balayage bord unique est sélectionné, la dimension minimale de l'objet à détecter est de 10 mm et la résolution de bord est de 2,5 mm.

Balayage double bord

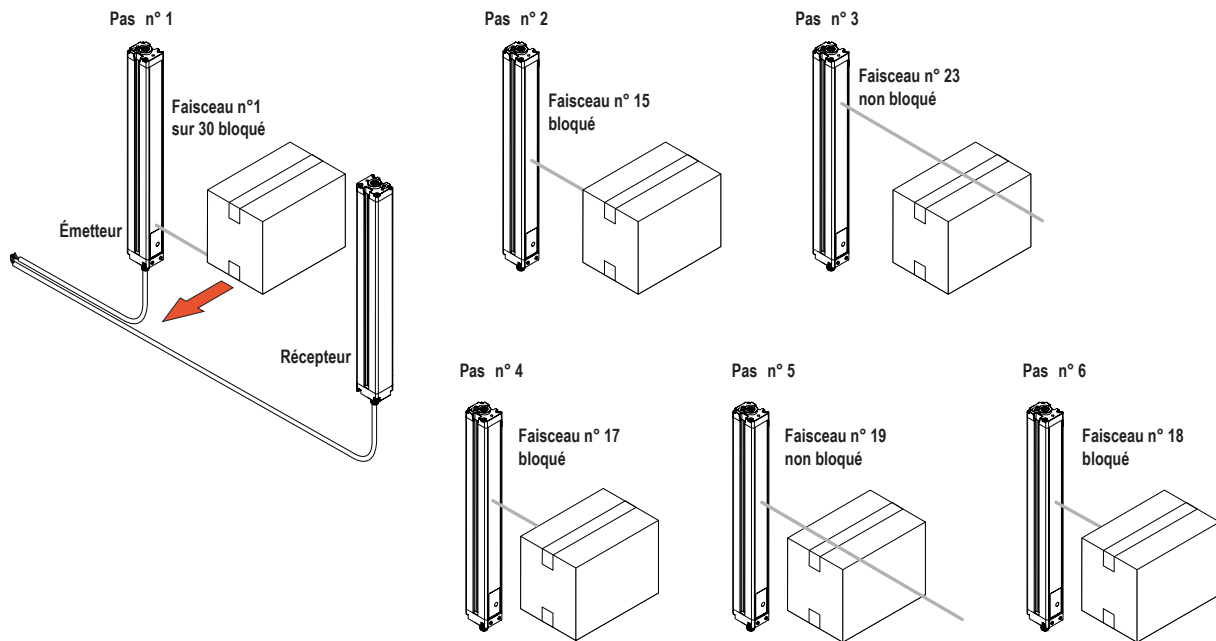
Le balayage double bord sert à détecter deux bords d'un même objet, par exemple pour déterminer la largeur d'une boîte. Le balayage double bord nécessite la sélection d'une taille de pas : 1, 2, 4, 8, 16 ou 32 faisceaux.

Le capteur utilise les pas pour « sauter » des faisceaux, comme suit :

1. Le capteur active le faisceau 1 (celui qui est le plus proche de l'extrémité de l'affichage du capteur).
2. Le capteur active le faisceau suivant, déterminé par la taille du pas. (Par exemple, si le pas est de 2, le faisceau 3 est le suivant ; si le pas est de 8, le faisceau suivant est le 9).
3. Tant que le faisceau activé est établi (pas bloqué), le capteur continue la procédure d'avancement jusqu'à ce qu'il trouve un faisceau bloqué.
4. Lorsqu'il a trouvé un faisceau bloqué, une recherche binaire est effectuée pour trouver le bord « inférieur » de l'objet.
5. Lorsque le bord inférieur est trouvé, le capteur continue à avancer à travers le rideau jusqu'à ce qu'il trouve le premier faisceau non bloqué.
6. Une autre recherche binaire est effectuée pour trouver le deuxième bord.

Tout comme le balayage bord unique, le balayage double bord comporte certaines restrictions : l'objet doit constituer un obstacle solide ; la dimension de l'objet détermine la taille de pas maximale. Le balayage double bord peut être utilisé pour détecter jusqu'à trois objets. Comme le balayage bord unique, le balayage double bord ne fonctionne que si le paramètre de réserve de gain élevée a été sélectionné. Lorsque le balayage double bord est sélectionné, la dimension de l'objet que le capteur peut mesurer dépend de la taille du pas, mais la résolution de bord est de 2,5 mm.

Illustration 5. Balayage double bord



Temps de balayage maximum en mode SIO

Table 3. Temps de balayage maximum (en millisecondes) en mode SIO

Longueur du rideau	Balayage droit	Balayage bord unique	Balayage double bord					
			Pas 1 faisceau	Pas 2 faisceaux	Pas 4 faisceaux	Pas 8 faisceaux	Pas 16 faisceaux	Pas 32 faisceaux
150 mm	2,8	1,5	3,4	2,8	2,5	2,4	1,9	s/o
300 mm	5	1,5	5,9	4,1	3,2	2,8	2,3	2,1
450 mm	7,1	1,6	8,5	5,5	4,2	4	3,2	2,5
600 mm	9,3	1,6	11	6,8	4,9	4,2	4	2,8
750 mm	11,4	1,7	13,5	8,1	5,7	4,6	4,5	4,5
900 mm	13,6	1,7	16	9,5	6,1	4,7	4,6	4,6
1050 mm	15,7	1,8	18,6	10,8	6,8	5,2	4,8	4,8
1200 mm	17,9	1,8	21,1	12,2	7,4	5,5	4,9	4,9
1500 mm	22,2	1,9	26,1	14,8	9	6,4	5,3	4,9
1800 mm	26,5	2	31,2	17,5	10,5	7,3	6	5,6
2100 mm	30,8	2,8	36,3	20,2	12	8,2	6,7	5,6
2400 mm	35,1	2,8	41,4	22,9	13,5	9,1	7,4	5,9

En cas de communication via IO-Link, le temps de cycle minimum est de 18 ms pour COM2 et de 6 ms pour COM3. Le temps de balayage maximum sera la valeur la plus grande entre le temps de balayage SIO et le temps de cycle IO-Link.

Les temps de balayage dépendent également de la vitesse du filtre analogique. Consultez le manuel d'instructions pour plus d'informations.

Configuration du gain

L'EZ-ARRAY propose deux options de gain pour des applications de balayage droit : réserve de gain élevée et faible contraste. La méthode de gain peut être sélectionnée à l'aide du bouton-poussoir du récepteur, du fil d'apprentissage à distance du récepteur ou de l'Interface IO-Link v1.1.

La réserve de gain élevée (maximisée) est adaptée à la détection d'objets opaques et convient pour une détection fiable dans des environnements plus sales où les objets à détecter font au moins 10 mm. La réserve de gain élevée est toujours utilisée pour le balayage bord unique et double bord. L'option de réserve de gain élevée a un niveau de seuil bloqué minimum, ce qui permet une détection fiable à des niveaux de réserve de gain plus élevés.

Le faible contraste est utilisé pour détecter des matériaux semi-transparents et des objets jusqu'à 5 mm (balayage droit uniquement). En fonctionnement à faible contraste, seule une partie du faisceau doit être bloquée pour que la détection ait lieu. En fonctionnement à faible contraste, le capteur fixe un seuil individuel pour chaque canal optique pendant le processus d'alignement ; ce processus égalise l'intensité du signal pour permettre la détection d'objets semi-transparents.

Quand on utilise l'Interface IO-Link v1.1, la détection de faible contraste permet un réglage fin de la sensibilité de 15 % à 50 %. Quand on utilise l'interface du récepteur, la sensibilité de faible contraste est toujours de 30 %.

Sur des modèles à courte portée et à faible contraste, la sensibilité peut être réglée entre 3 % et 20 % en utilisant l'Interface IO-Link v1.1. Quand on utilise l'interface du récepteur, la sensibilité de faible contraste est toujours de 7 %.

Table 4. Paramètres de configuration du gain

Réglage du gain	Méthode de balayage	EZ-ARRAY MODS ⁴	Résolution EZ-ARRAY
Faible contraste	Balayage droit	5 mm	5 mm
	Balayage bord unique	-	-
	Balayage double bord	-	-
Réserve de gain élevée	Balayage droit	10 mm	5 mm
	Balayage bord unique	10 mm	2.5 mm
	Balayage double bord	Dépend de la taille du pas	2,5 mm / bord 5 mm au total (les deux bords)

Alignement optique

Le processus d'alignement optique a pour but d'ajuster le niveau de lumière de l'émetteur pour maximiser les performances du capteur. Effectuez la procédure lors de l'installation et chaque fois que l'émetteur /ou le récepteur est déplacé.

Pendant la procédure d'alignement, le récepteur sonde chaque canal de faisceau pour mesurer la réserve de gain et effectue un réglage de gain pour chaque faisceau. Lorsque le système sort de la procédure d'alignement, l'intensité du signal de chaque canal est enregistrée dans une mémoire non volatile.

La procédure peut être effectuée à l'aide du fil distant du récepteur, du bouton-poussoir de l'interface du récepteur ou de l'Interface IO-Link v1.1. Le bouton-poussoir d'alignement du récepteur peut être désactivé au moyen de la configuration via l'Interface IO-Link v1.1.

1. Quand les raccordements électriques sont terminés, mettez l'émetteur et le récepteur sous tension.
2. Vérifiez que l'émetteur et le récepteur sont alimentés en courant ; la LED d'état de l'émetteur et la LED d'état du récepteur doivent être allumées en vert continu. Si la LED d'état du récepteur est rouge (et qu'un "c" apparaît sur l'affichage à 3 chiffres), consultez les codes d'erreur.



Remarque: À la mise sous tension, toutes les LED de zone sont testées (clignotement rouge), puis le nombre de faisceaux bloqués est affiché.

3. Observez les LED du récepteur.
4. Optimisez l'alignement et maximisez la réserve de gain :
 - a. Vérifiez que l'émetteur et le récepteur sont bien face à face. Une règle ou un niveau peut aider à déterminer le sens dans lequel le capteur est pointé.
 - b. Desserrez légèrement les vis de fixation du capteur et faites tourner un capteur vers la gauche et la droite, en notant les positions où les LED de zone du récepteur passent du vert au rouge ; répétez l'opération avec l'autre capteur.
 - c. Centrez chaque capteur entre les positions repérées et serrez les vis de montage des embouts tout en maintenant le capteur en position. Les fenêtres des capteurs doivent directement se faire face.
5. Une fois que l'alignement optique est optimisé, procédez à la configuration au moyen du fil d'apprentissage à distance, de l'interface du récepteur ou de l'Interface IO-Link v1.1 et terminez l'alignement électronique. Cette étape d'alignement supplémentaire permet d'ajuster le niveau de lumière émise par chaque faisceau pour l'application, afin de maximiser les performances de détection.

⁴ MODS : dimension minimale d'un objet à détecter

Illustration 6. Alignement optique

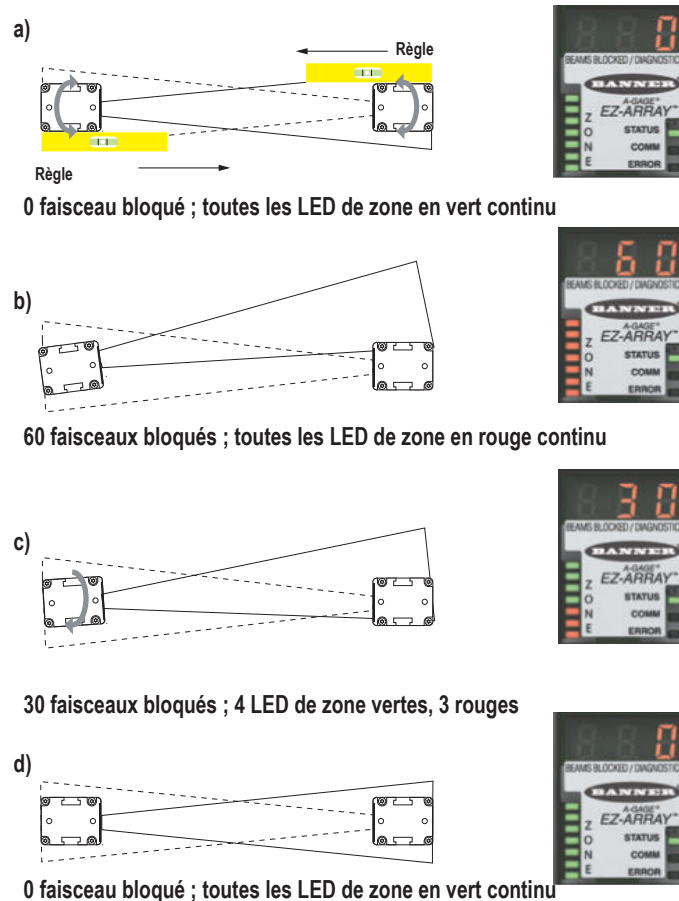


Table 5. LED de l'interface du récepteur pendant l'alignement

	Tous les faisceaux sont dégagés ou masqués	Certains faisceaux bloqués ou mal alignés	Hors alignement
LED de zone	Toutes vert continu	Certaines rouge continu (zones avec des faisceaux bloqués) Certaines vert continu (zones avec tous les faisceaux dégagés)	Toutes rouge continu (certains faisceaux bloqués dans chaque zone)
LED d'état du récepteur	Vert continu	Vert continu	Vert continu
Affichage à 3 chiffres	0 (Nombre de faisceaux bloqués)	Nombre de faisceaux bloqués	Nombre total de faisceaux dans le rideau

Masquage

Si une machine ou un autre équipement bloque un ou plusieurs faisceaux de détection, les canaux des faisceaux affectés peuvent être masqués. L'option de masquage permet au récepteur d'ignorer l'état des faisceaux masqués pour les calculs du mode de mesure.

Par exemple, si une machine bloque un ou plusieurs faisceaux pendant la détection, les données de sortie seront incorrectes ; si les faisceaux bloqués par la machine sont masqués, les données de sortie seront correctes. Le masquage peut être configuré à l'aide du bouton-poussoir d'alignement du récepteur, du fil distant du récepteur ou de l'Interface IO-Link v1.1.

Sélection du mode de mesure

Les sorties peuvent être configurées pour un des modes de mesure (analyse par balayage), qui se réfèrent à des emplacements spécifiques de faisceaux, des quantités de faisceaux ou des transitions de bord. Notez que tous les modes de mesure ne sont pas disponibles lorsque l'interface du récepteur est utilisée pour la configuration.

Quand l'Interface IO-Link v1.1 est utilisée pour la configuration, la sortie logique 2 peut avoir la polarité NPN ou PNP (quel que soit le modèle), être normalement ouverte ou normalement fermée, et être assignée à l'un des modes de mesure. La sortie logique 1 dispose des mêmes options de configuration que la sortie logique 2, à l'exception de la polarité NPN ou PNP. La sortie logique 1 est la sortie IO-Link et est une sortie push-pull dédiée. Quand on utilise l'interface du récepteur, il est possible de sélectionner des combinaisons limitées de configurations de sorties (voir [Configuration par interrupteur DIP](#) ou [par Interface IO-Link v1.1](#) à la page 4).



Remarque: Les faisceaux du rideau sont numérotés dans l'ordre (le faisceau 1 est le plus proche de l'affichage du capteur). Le « premier faisceau » qui est mentionné dans les descriptions suivantes est le faisceau le plus proche de l'affichage du capteur.

Modes « emplacement des faisceaux »

Premier faisceau bloqué (FBB)

L'emplacement du premier faisceau bloqué.

Premier faisceau établi (FBM)

L'emplacement du premier faisceau établi (non bloqué).

Dernier faisceau bloqué (LBB)

L'emplacement du dernier faisceau bloqué.

Dernier faisceau établi (LBM)

L'emplacement du dernier faisceau établi.

Faisceau du milieu bloqué (MBB)

L'emplacement du faisceau du milieu bloqué, à mi-chemin entre le premier et le dernier faisceau bloqué.

Modes « Total faisceaux »

Total faisceaux bloqués (TBB)

Le nombre total de faisceaux bloqués

Total faisceaux établis (TBM)

Le nombre de faisceaux établis.

Faisceaux contigus bloqués (CBB)

Le plus grand nombre de faisceaux contigus bloqués.

Faisceaux contigus établis (CBM)

Le plus grand nombre de faisceaux contigus établis.

Dimension hors tout (OD)

La distance globale (mesurée en faisceaux) entre le premier faisceau bloqué et le dernier faisceau bloqué.

Dimension intérieure (ID)

Le nombre de faisceaux établis, entre le premier et le dernier faisceau bloqué.

Transitions (TRN)

Le nombre de changements de statut de bloqué à établi et d'établi à bloqué. (Si les faisceaux 6 à 34 sont bloqués, il y a une transition d'établi à bloqué du faisceau 5 au faisceau 6, et une transition de bloqué à établi du faisceau 34 au faisceau 35). Le mode de transition peut être utilisé pour compter les objets qui passent dans le rideau.

Premier faisceau contigu bloqué (CFBB)

L'emplacement du premier faisceau bloqué dans le plus grand groupe de faisceaux contigus bloqués.

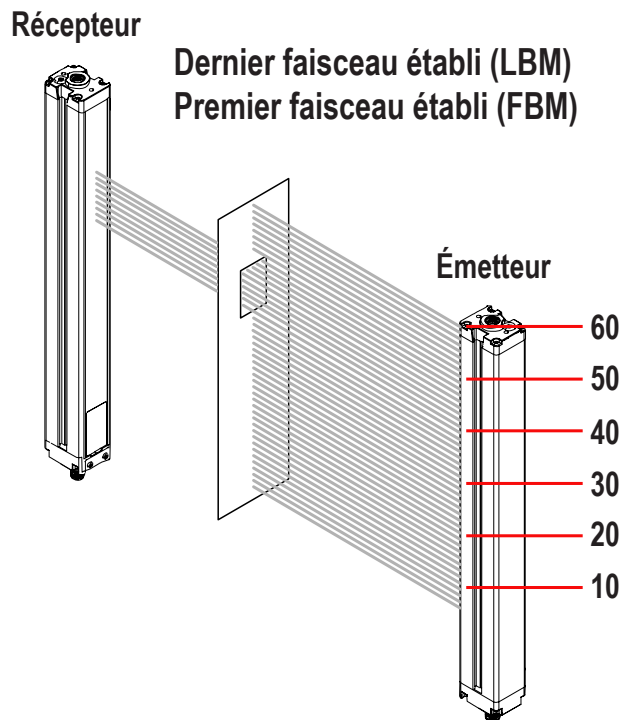
Dernier faisceau contigu bloqué (CLBB)

L'emplacement du dernier faisceau bloqué dans le plus grand groupe de faisceaux contigus bloqués.

Trame de moquette et bord de moquette

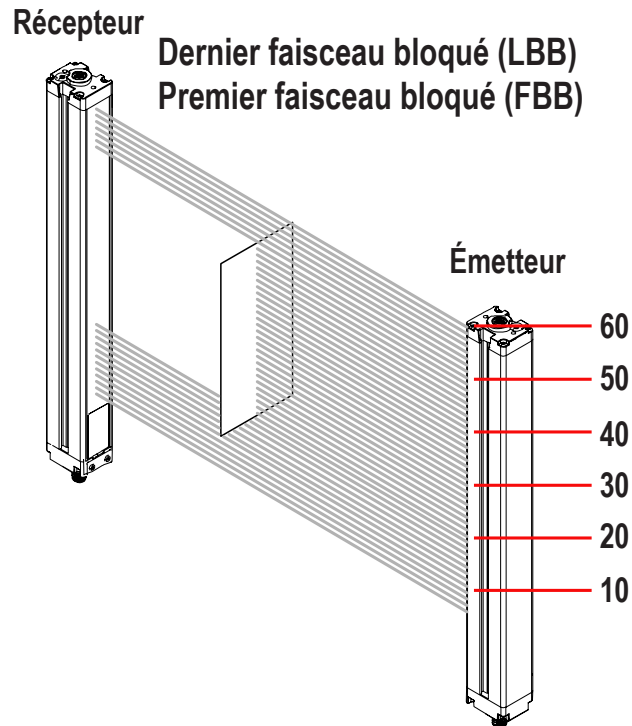
Ces modes de mesure sont utilisés pour mesurer l'emplacement de la doublure et du dessus de la moquette et ne peuvent être sélectionnés qu'avec l'Interface IO-Link v1.1 et uniquement lorsque le type de balayage **Carpet Nap** (trame de moquette) est sélectionné. Les modes peuvent être mesurés depuis chaque extrémité du capteur, mais au moins 10 faisceaux (2 in) doivent être bloqués depuis un bord.

Illustration 7. Mode de mesure - LBM-FBM



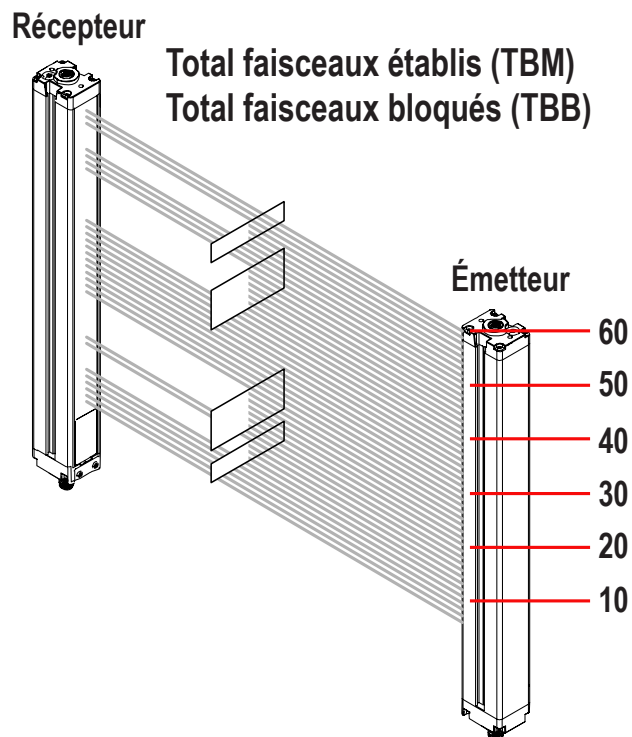
En mode Dernier faisceau établi, le dernier faisceau est le n°50 sur 60. En mode Premier faisceau établi, le premier faisceau est le n°40 sur 60.

Illustration 8. Mode de mesure - LBB-FBB



En mode Dernier faisceau bloqué, le dernier faisceau est le n°55 sur 60. En mode Premier faisceau bloqué, le premier faisceau est le n°20 sur 60.

Illustration 9. Mode de mesure - TBM-TBB



En mode Total faisceaux établis, 38 des 60 faisceaux possibles sont établis. En mode Total faisceaux bloqués, 22 des 60 faisceaux possibles sont bloqués.

Sorties

Tous les modèles disposent de deux sorties analogiques et deux sorties logiques (la sortie logique 1 est une sortie IO-Link).

Les sorties analogiques sont de 0 à 10 V. Elles peuvent être configurées (via un interrupteur DIP ou une interface IO-Link) pour une pente positive ou négative.

La sortie logique 1 est toujours utilisée pour des mesures ; la sortie logique 2 peut être utilisée pour actionner une alarme ou pour une mesure (à sélectionner avec l'interrupteur DIP ou l'interface IO-Link). Quand l'interface du récepteur est utilisée, la sortie logique 1 et la sortie analogique 1 suivent le même mode de mesure. Quand l'interface IO-Link est utilisée pour la configuration, la sortie logique 2 est entièrement configu-

rable, y compris le mode de mesure, la polarité NPN ou PNP et le fonctionnement normalement ouvert ou normalement fermé. La sortie logique 1 peut être configurée de la même manière que la sortie logique 2, à l'exception de la polarité NPN ou PNP. La sortie logique 1 est une sortie push-pull dédiée.

Configuration de sortie analogique

La configuration de sortie analogique attribue les sorties analogiques 1 et 2 à l'un des modes de mesure décrits dans la section [Sélection du mode de mesure](#). Lorsque le mode de mesure sélectionné implique que le premier ou le dernier faisceau est bloqué ou établi (débloqué), la sortie assignée variera en fonction du numéro de faisceau identifié lors d'un balayage. Lorsque le mode de mesure implique que tous les faisceaux sont bloqués ou établis, cette sortie assignée variera en fonction de l'ensemble des faisceaux comptés pendant un balayage.

Les sorties analogiques peuvent avoir un paramètre de filtre (pour lisser la sortie) et une valeur zéro (pour spécifier la valeur de sortie lorsque la valeur du mode de mesure est zéro) définis dans l'Interface IO-Link v1.1. Pour plus d'informations, reportez-vous au Guide de référence des données IO-Link (p/n [220588](#)).

Configuration de sortie logique

Sortie logique 1 ; Interface du récepteur

Lorsque l'interface du récepteur est utilisée pour la configuration, le mode de mesure attribué à la sortie logique 1 est le même que celui attribué à la sortie analogique 1. Lorsque la sortie analogique détecte la présence d'une cible, la sortie logique 1 est activée (normalement ouverte).

Sortie logique 2 ; Interface du récepteur

La sortie logique 2 (uniquement) a deux options : alarme et opération (de mesure) complémentaire

Alarme : La sortie 2 est activée lorsque le récepteur détecte une erreur de capteur (comme un câble débranché) ou lorsque la réserve de gain d'un ou de plusieurs faisceaux devient marginale.

Complémentaire (mesure) : La sortie logique 2 est complémentaire à la sortie logique 1 (lorsque la sortie 1 est ON, la sortie 2 est OFF, et vice versa).

Configuration des sorties logiques 1 et 2 ; Interface IO-Link v1.1

Lorsque l'Interface IO-Link v1.1 est utilisée pour la configuration, les sorties logiques disposent de plus d'options : chaque sortie logique peut être attribuée à un des modes de mesure, des points de consigne haut et bas peuvent être ajoutés, les sorties peuvent être inversées et des valeurs d'hystérésis peuvent être définies, ainsi qu'un nombre de balayages pour lisser la sortie. La sortie logique 2 peut également être affectée à un mode alarme au moyen de l'Interface IO-Link v1.1.

Consultez le manuel d'instructions pour plus d'informations.

Spécifications

Portée de l'émetteur/récepteur

Modèles standard : 400 mm à 4 m

Conditions d'alimentation électrique

Paire d'émetteur/récepteur (sauf charge logique) : inférieure à 9 W
Temporisation de mise sous tension : 2 secondes

Courant d'alimentation à 24 Vcc

Longueur (mm)	Émetteur (mA)	Récepteur (mA)
150	10	10
300	20	25
450	30	40
600	40	60
750	50	75
900	60	90
1050	70	105
1200	80	120
1350	85	135
1500	95	150
1650	105	170
1800	115	185
1950	125	200
2100	135	215
2250	140	230
2400	150	245

Interface IO-Link

Débit en bauds : 38 400 bits/s pour COM2 ; 230 400 bits/s pour COM3
Largeur des données de traitement : 240 bits

Dimension minimale d'un objet à détecter

Balayage droit, faible contraste : 5 mm
Balayage droit, réserve de gain élevée : 10 mm
Référez-vous à la section [Méthode de balayage](#) à la page 4 pour les valeurs des autres modes de balayage ; la dimension est testée à l'aide d'une tige.

Espacement de faisceau

5 mm

Champ de vision

Nominal $\pm 3^\circ$

Source lumineuse

LED infrarouge

Configuration du système (interface du récepteur)

Interrupteur DIP à 6 positions : sert à configurer le type de balayage, les modes de mesure, la pente analogique et la fonction de la sortie logique 2 (voir [Configuration par interrupteur DIP](#) ou par [Interface IO-Link v1.1](#) à la page 4)
Boutons-poussoirs : Deux boutons-poussoirs pour l'alignement et le choix du niveau de gain

Configuration du système

Interface IO-Link : Les fichiers IODD fournis offrent toutes les options de configuration de l'affichage plus des fonctionnalités supplémentaires

Tension d'alimentation (valeurs limites)

Émetteur : 12 Vcc à 30 Vcc
Modèles de récepteur : 18 Vcc à 30 Vcc

Entrée d'apprentissage (fil gris du récepteur)

Faible : 0 à 2 V
Fort : 6 à 30 V ou ouvert (impédance d'entrée 22 K ohms)

Résolution de position du capteur

- Balayage droit : 5 mm
- Balayage double bord : 2,5 mm
- Balayage bord unique : 2,5 mm

Deux sorties analogiques

Source de tension : 0 à 10 V (courant de charge maximum de 5 mA)

Temps de balayage

Les temps de balayage dépendent du mode de balayage et de la longueur du capteur. Les temps de balayage droit vont de 2,8 à 26,5 ms. Pour toutes les combinaisons, voir [Temps de balayage maximum en mode SIO](#) à la page 6.

Données de processus

Les données de processus disponibles dépendent du mode de balayage dans lequel se trouve le capteur.

- Balayage droit
- Mesures actives uniquement
 - Mesures par balayage droit
 - États de canaux/États réduits
- Balayage bord unique
- Mesures de balayage de bord
 - Mesures actives uniquement
- Balayage double bord
- Mesures de balayage de bord
 - Mesures actives uniquement

Les états des canaux montrent les états individuels des canaux bloqués ou libres. Les longueurs > 1200 mm ont des paires logiques OU ou des paires logiques ET, par exemple, CH1+CH2, CH3+CH4, etc.

Connectique

Interface IO-Link : Le récepteur utilise un répartiteur qui convertit le connecteur à 8 broches en un connecteur IO-Link M12 compatible
 Autres raccordements du capteur : Câbles à déconnexion rapide avec connecteur à 8 broches (un pour l'émetteur et un pour le récepteur), à commander séparément ; les câbles gainés de PVC mesurent 5,8 mm de diamètre et sont dotés d'un fil de blindage ; conducteurs de taille 22

Construction

Boîtier en aluminium avec finition anodisée transparente ; lentilles en acrylique

Deux sorties logiques

Protection contre les fausses impulsions à la mise sous tension et contre la surcharge continue ou les courts-circuits

Sortie logique 1 (mode SIO)

- Type : transistorisée Push-Pull
- Puissance : 100 mA maximum (source ou absorption)
- Tension de saturation à l'état ON : inférieure à 3 V pour 100 mA (source ou absorption)

Sortie logique 2

- Type : Transistorisées NPN ou PNP (absorption ou source de courant)
- Puissance : 100 mA maximum
- Courant de fuite hors fonctionnement : NPN : inférieur à 200 µA pour 30 Vcc ; PNP : inférieur à 10 µA pour 30 Vcc
- Tension de saturation à l'état ON : NPN : inférieure à 1,6 V pour 100 mA ; PNP : inférieure à 2,0 V pour 100 mA

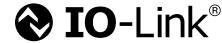
Indice de protection

IP65

Conditions d'utilisation

- 40° à +70 °C
- Humidité relative max. de 95% à +50 °C (sans condensation)

Certifications



Dimensions de l'émetteur et du récepteur

Toutes les mesures sont indiquées en millimètres, sauf indication contraire.

Illustration 10. Caractéristiques dimensionnelles

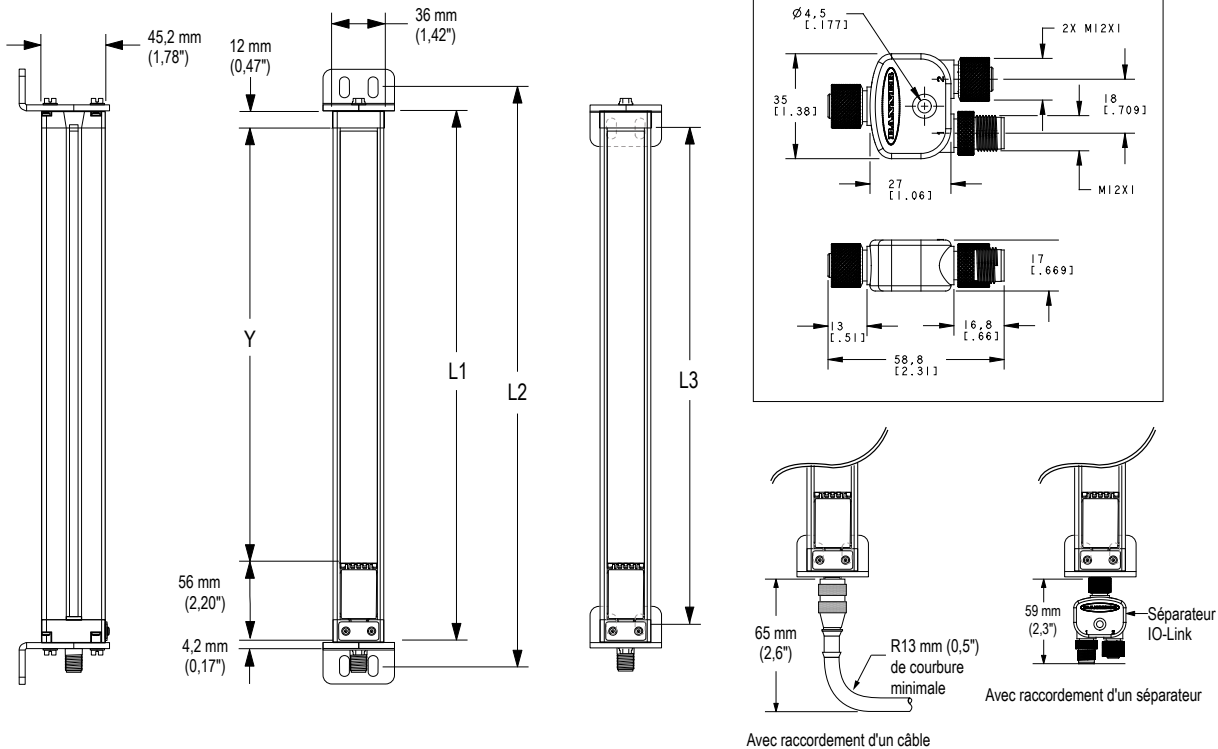


Table 6. Dimensions pour chaque modèle

Modèle émetteur ou récepteur	Longueur du boîtier L1	Distance entre les trous de fixation L2 L3	Hauteur protégée Y
EA5..150..	227 mm	260 mm	150 mm
EA5..300..	379 mm	412 mm	300 mm

Modèle émetteur ou récepteur	Longueur du boîtier L1	Distance entre les trous de fixation L2 L3		Hauteur protégée Y
EA5..450..	529 mm	562 mm	501 mm	450 mm
EA5..600..	678 mm	704 mm	650 mm	600 mm
EA5..750..	828 mm	861 mm	800 mm	750 mm
EA5..900..	978 mm	1011 mm	950 mm	900 mm
EA5..1050..	1128 mm	1161 mm	1100 mm	1050 mm
EA5..1200..	1278 mm	1311 mm	1250 mm	1200 mm
EA5..1500..	1578 mm	1611 mm	1550 mm	1500 mm
EA5..1800..	1878 mm	1911 mm	1850 mm	1800 mm
EA5..2100..	2178 mm	2211 mm	2150 mm	2100 mm
EA5..2400..	2478 mm	2511 mm	2450 mm	2400 mm

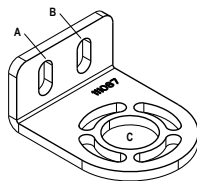
Dimensions des équerres standard

Les dimensions sont identiques pour le modèle en acier inoxydable EZA-MBK-11N.

EZA-MBK-11

- 2 équerres de remplacement avec embout pour un émetteur/récepteur
- En acier laminé à froid 8-ga galvanisé avec un vernis noir anticorrosion
- Visserie M5 et M6

Distance entre les axes des trous : A à B = 20
Dimensions des trous : A, B = 15 x 7, C = ø 21,5

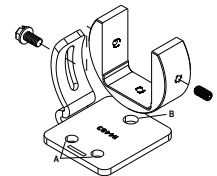


Fourni avec chaque émetteur et récepteur dépassant 1050 mm.

EZA-MBK-12

- Équerre centrale en deux parties pour un émetteur/récepteur
- En acier laminé à froid 8-ga galvanisé avec un vernis noir anticorrosion
- Visserie M5 et M6

Distance entre les axes des trous : A = 20, A à B = 36
Dimensions des trous : A = ø 7, B = ø 8,3



Accessoires

Pièces de rechange

Description	Modèle	
Couvercle d'accès avec étiquette – récepteur	EA5-ADR-1	
Plaque de sécurité du couvercle d'accès (comprend 2 vis, une clé)	EZA-TP-1	
Clé, sécurité	EZA-HK-1	
Kit d'équerres d'extrémité standard avec accessoires (2 embouts et visserie pour le montage sur des supports de la série MSA).	Noir	EZA-MBK-11
	Acier inoxydable	EZA-MBK-11N
Kit d'équerres centrales (comprend 1 équerre et visserie pour le montage sur des supports de la série MSA).	EZA-MBK-12	

Aides à l'alignement

Modèle	Description
LAT-1-SS	Laser autonome à faisceau visible conçu pour l'alignement d'une paire émetteur/récepteur EZ-ARRAY. Comprend un matériau de cible rétro-réfléchissant et un clip de montage.
EZA-LAT-SS	Accessoires (kit) d'adaptation de remplacement pour modèles EZ-ARRAY
EZA-LAT-2	Cible rétro-réfléchissante LAT à accrocher
BRT-THG-2-100	Bande rétro-réfléchissante de 5 cm de large et 3 m de long
BT-1	Outil de suivi de faisceau

Câbles et raccordements

Câbles filetés M12 à 8 broches avec blindage — Un seul raccord				
Modèle	Longueur	Type	Dimensions	Brochage (femelle)
MAQDC-806	2 m (6,56 ft)	Droit		
MAQDC-815	5 m (16,4 ft)			
MAQDC-830	10 m (32,81 ft)			

Câbles filetés M12 à 8 broches avec blindage — Un seul raccord				
Modèle	Longueur	Type	Dimensions	Brochage (femelle)
MAQDC-850	15 m			1 = Blanc 2 = Marron 3 = Vert 4 = Jaune 5 = Gris 6 = Rose 7 = Bleu 8 = Rouge

Câbles filetés M12 à 8 broches — Double raccord				
Modèle (8-broches/8-broches) ⁵	Longueur	Type	Dimensions	Brochage
DEE2R-81D	0,3 m (1 ft)	Femelle droit / Mâle droit		Femelle Mâle
DEE2R-83D	0,91 m (3 ft)			
DEE2R-88D	2,44 m (8 ft)			
DEE2R-815D	4,57 m (15 ft)			
DEE2R-825D	7,62 m (25 ft)			
DEE2R-850D	15,24 m (50 ft)			
DEE2R-875D	22,86 m (75 ft)			
DEE2R-8100D	30,48 m			1 = marron 2 = Orange/noir 3 = orange 4 = blanc 5 = noir 6 = bleu 7 = Vert/jaune 8 = violet

Répartiteurs IO-Link			
Modèle	Longueur	Description	
CSB-M1250M1280	0 m	Femelle à 8 broches vers mâle à 5 broches et femelle à 8 broches divisé, M12, droit, avec blindage (la broche 2 IO-Link est la sortie de tension 1)	
CSB-M1240M1280*	0 m	Femelle à 8 broches vers mâle à 4 broches et femelle à 8 broches divisé, M12, droit, avec blindage (la broche 2 IO-Link est la sortie logique 2)	

* Livré avec tous les récepteurs IO-Link EZ-ARRAY

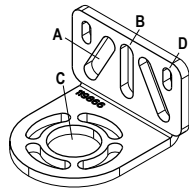
⁵ Les câbles standard sont en PVC jaune avec surmoulage noir. Pour les câble en PVC et surmoulage noir, ajoutez le suffixe « B » à la référence (par exemple, DEE2R-81DB)

Équerres de montage et supports en accessoires

EZA-MBK-20

- Équerres d'adaptation universelle pour montage sur profilés en aluminium à rainures ou en U (par ex., 80/20™, Unistrut™), Fentes obliques pour montage sur profilés à rainures double de 20 mm à 40 mm ou à rainure centrale, permet le montage sur profilé à rainure unique.
- Fixation d'adaptation pour Banner MINI-SCREEN®
- Commandez la référence **EZA-MBK-20U** pour une équerre avec visserie M5 et M6.

Dimensions des trous : A = $\varnothing 7 \times 25$ (2), B = $\varnothing 7 \times 18$, C = $\varnothing 21,5$, D = $\varnothing 4,8 \times 10,2$



Consultez la section pour en savoir plus sur les équerres standard. Commandez une équerre EZA-MBK-20 par capteur, deux par paire.



Remarque: Les équerres standard livrées avec capteurs se connectent directement au support de la série MSA, en utilisant le matériel fourni avec les supports.

Garantie limitée de Banner Engineering Corp.

Banner Engineering Corp. garantit ses produits contre tout défaut lié aux matériaux et à la main d'oeuvre pendant une durée de 1 an à compter de la date de livraison. Banner Engineering Corp. s'engage à réparer ou à remplacer, gratuitement, tout produit défectueux, de sa fabrication, renvoyé à l'usine durant la période de garantie. La garantie ne couvre en aucun cas la responsabilité ou les dommages résultant d'une utilisation inadaptée ou abusive, ou d'une installation ou application incorrecte du produit Banner.

CETTE GARANTIE LIMITÉE EST EXCLUSIVE ET PRÉVAUT SUR TOUTES LES AUTRES GARANTIES, EXPRESSES OU IMPLICITES (Y COMPRIS, MAIS SANS S'Y LIMITER, TOUTE GARANTIE DE QUALITÉ MARCHANDE OU D'ADÉQUATION À UN USAGE PARTICULIER), QUE CE SOIT DANS LE CADRE DE PERFORMANCES, DE TRANSACTIONS OU D'USAGES DE COMMERCE.

Cette garantie est exclusive et limitée à la réparation ou, à la discrétion de Banner Engineering Corp., au remplacement du produit. **EN AUCUNE CIRCONSTANCE, BANNER ENGINEERING CORP. NE SERA TENU RESPONSABLE VIS-À-VIS DE L'ACHETEUR OU TOUTE AUTRE PERSONNE OU ENTITÉ, DES COÛTS SUPPLÉMENTAIRES, FRAIS, PERTES, PERTE DE BÉNÉFICES, DOMMAGES CONSÉCUTIFS, SPÉCIAUX OU ACCESSOIRES RÉSULTANT D'UN DÉFAUT OU DE L'UTILISATION OU DE L'INCAPACITÉ À UTILISER LE PRODUIT, EN VERTU DE TOUTE THÉORIE DE RESPONSABILITÉ DÉCOULANT DU CONTRAT OU DE LA GARANTIE, DE LA RESPONSABILITÉ JURIDIQUE, DÉLICTUELLE OU STRICTE, DE NÉGLIGENCE OU AUTRE.**

Banner Engineering Corp. se réserve le droit de modifier ou d'améliorer la conception du produit sans être soumis à une quelconque obligation ou responsabilité liée à des produits précédemment fabriqués par Banner Engineering Corp. Toute utilisation ou installation inappropriée, abusive ou incorrecte du produit ou toute utilisation à des fins de protection personnelle alors que le produit n'est pas prévu pour cela annule la garantie. Toute modification apportée à ce produit sans l'autorisation expresse de Banner Engineering annule les garanties du produit. Toutes les spécifications publiées dans ce document sont susceptibles d'être modifiées. Banner se réserve le droit de modifier à tout moment les spécifications du produit ou la documentation. En cas de différences entre les spécifications et informations produits publiées en anglais et dans une autre langue, la version anglaise prévaut. Pour obtenir la dernière version d'un document, rendez-vous sur notre site : www.bannerengineering.com.

Pour des informations sur les brevets, voir www.bannerengineering.com/patents.

Nous contacter

Le siège social de Banner Engineering Corp. a son adresse à :

9714 Tenth Avenue North Minneapolis, MN 55441, USA Téléphone : + 1 888 373 6767

Pour une liste des bureaux et des représentants locaux dans le monde, visitez la page www.bannerengineering.com.