

**Sensores ultrasónicos**



**U-Gage™  
Modelo Q45U  
con salida analógica**

<b>Tensión de alimentación</b>	15...24 VCC
Tensión de rizado	≤ 10 %
Corriente sin carga	≤ 100 mA
<b>Protección</b>	cortocircuitos inversión de polaridad programable con interruptor DIP
<b>Salida</b>	
Tensión de salida	0...10 VCC
Corriente de carga continua	< 10 mA
Corriente de salida	4...20 mA
Impedancia de carga	≤ 500 Ω

<b>Ventana de detección, ajustable</b>	con función TEACH (ver tabla en la próxima página) 100 x 100 mm
objetivo nominal	
Precisión de repetición R	
Tipo Q45U-LIU64-AC	± 0,1 % (min. ± 0,25 mm)
Tipo Q45U-LIU64-BC	± 0,1 % (min. ± 0,5 mm)
Deriva térmica	0,05 %/°C (0...50 °C) 0,13 %/°C (-25...+70 °C)
Tiempo de respuesta	
Tipo Q45U-LIU64-AC	40...1280 ms (programable)
Tipo Q45U-LIU64-BC	80...2560 ms (programable)

<b>Materiales</b>	
Caja	PBT
Cubiertas transparente	acrílico
Tipo de protección	IP67
Intervalo de temperatura	-25...+70 °C
Cable	2 m, PVC, 5 x 0,34 mm²
Conector	Eurocon

<b>LED indicadores</b>	
Amarillo	objeto dentro de la ventana de detección
Verde	alimentación
Verde destellante	sobrecarga de la salida
Rojo destallante	objeto dentro de la ventana de detección (frecuencia de destellos en función de la intensidad de la señal recibida)

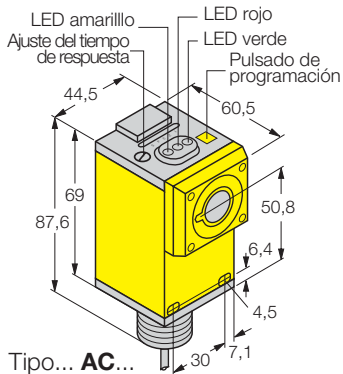
**Accessories**

<b>Soportes</b>		
SMB30A	34 703 00	ángulo
SMB30S	34 706 00	soporte giratorio
SMB30C	34 701 00	abrazadera de fijación

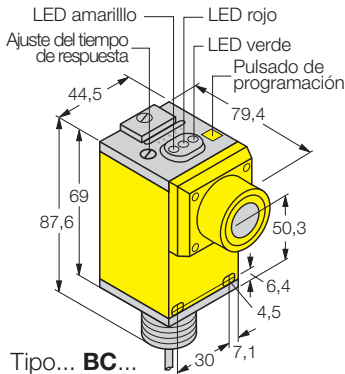
<b>Conectores</b>		
RK4.5T-2	66 338 03	recto
WK4.5T-2	66 600 02	en ángulo recto (acodado)
WAK4.5-2/P00	80 085 76	recto
WWAK4.5-2/P00	80 085 83	en ángulo recto (acodado)

**Dimensiones [mm]**

● Cable

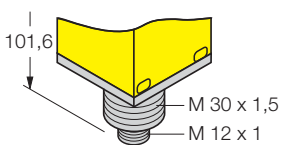


Tipo... AC...

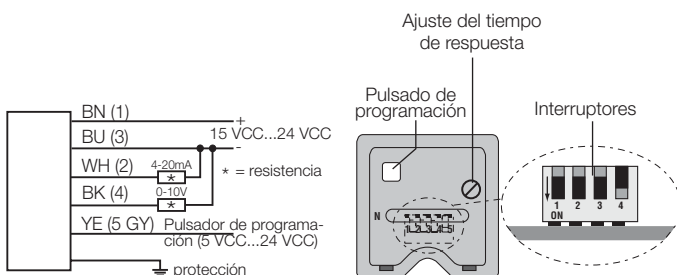


Tipo... BC...

● Conector



**Cableado**



## Sensores ultrasónicos

# U-Gage™ Modelo Q45U

## con salida analógica

Tipo	Rango de trabajo	Tiempo de respuesta por ciclo	Conexión	Nº identificación
<b>Q45ULIU64ACR</b>	10...140 cm	40-1280 ms	cable	30 475 51
<b>Q45ULIU64ACRQ6</b>	10...140 cm	40-1280 ms	conector	30 475 54
<b>Q45ULIU64BCR</b>	25...300 cm	80-2560 ms	cable	30 475 55
<b>Q45ULIU64BCRQ6</b>	25...300 cm	80-2560 ms	conector	30 475 58

**Ajuste de los puntos de conmutación** (abrir la tapa en la parte superior del sensor)

Pulsador	LEDs indicadores
<b>Paso 1</b> Mantener pulsado 2 s hasta que el LED verde se apague.	verde LED apagado amarillo LED encendido - indica modo TEACH rojo El LED parpadea proporcionalmente al nivel de la señal recibida cuando se detecta un objeto
<b>Paso 2</b> Primer límite (próximo o lejano) Colocar el objeto en el primer límite y apretar el pulsador menos de 2s	verde LED apagado amarillo LED El LED parpadea a 2 Hz- indica el modo TEACH para el segundo límite rojo LED encendido un instante; luego parpadea proporcionalmente al nivel de la señal recibida
<b>Paso 3</b> Segundo límite (próximo o lejano) Colocar el objeto en el segundo límite y apretar el pulsador menos de 2 s	verde LED apagado; luego encendido fijo para indicar modo RUN amarillo LED encendido un instante; luego encendido o apagado de acuerdo con el estado de la salida (modo RUN) rojo LED encendido un instante; luego parpadea proporcionalmente al nivel de la señal recibida (modo RUN)

**Programación de la salida analógica con interruptores DIP**  
(interruptor DIP bajo la tapa en la parte superior del sensor)

Interrup.	Función	Programación
1	curva de la salida	On = incremento, pendiente positiva Off* = decremento, pendiente negativa
2	mode de la salida	On** = corriente Off* = tensión
3	Comportamiento cuando se pierde	On = modo Min.-Max. Off* = modo Mantenido el eco
4	modo Min.-Max.	On* = ir al valor max. Off = ir al valor min.

\* programación de fábrica

**\*\* Observación de instalación:**

En caso de que esta elegido el modo de corriente con interruptor 2 (DIP) = ON, tiene que estar una conexión o una carga entre la salida de corriente del sensor (pin 2) y tierra (pin 3).

**Programación del tiempo de respuesta**  
(potenciómetro bajo la tapa en la parte superior del sensor)

Posición	Tiempo de respuesta	
	(ciclos)	(ms)
1	2	80
2	4	160
3	8	320
4	16	640
5	32	1280
6	64	2560

**Modo Min.-Max.**

Cuando se pierde el eco (p.e., debido a vibraciones del eje) es posible elegir entre varios modos de actuación del sensor. En el modo min.-max. la salida salta al valor mínimo o máximo de acuerdo con la posición del interruptor DIP 4. En el modo Mantenido se mantiene el último valor de la salida al no registrarse un nuevo valor medido.

Sujeto a cambios sin previo aviso • Edición rev 03.03 • P/N SD004



**ADVERTENCIA !** Estos sensores fotoeléctricos de presencia NO incluyen los circuitos redundantes de autocomprobación necesarios para usarlos en situaciones que comprometan la seguridad de las personas. El fallo o mal funcionamiento de un sensor puede hacer que sus bornes de salida queden en condición tanto activa como inactiva.