

ソフトウェア リファレンスマニュアル カラーツール編





more sensors, more solutions

バナー・エンジニアリング・ジャパン バナー・エンジニアリング・インターナショナル Inc. - ジャパン・ブランチ

〒532-0011 大阪市淀川区西中島3-23-15 セントアーバンビル3F TEL:06-6309-0411 FAX:06-6309-0416 E-mail:tech@bannerengineering.co.jp http://www.bannerengineering.co.jp 本書は、PresecePLUSソフトウェアのカラーツールについて説明したマニュアルです。ハードウェアのセットアップとソフト ウェアのインストールなどについては、以下のマニュアルをご参照ください。

ハードウェア Pro	「 <i>Presence</i> PLUS Pro®ユーザーズマニュアル」(P/N 20079Y)
	「 <i>Presence</i> PLUS Pro®クイックスタートガイド」(P/N 20022M)
P4	「 <i>Presence</i> PLUS® P4ユーザーズマニュアル」(P/N 20080Y)
	「 <i>Presence</i> PLUS® P4クイックスタートガイド」(P/N 20050Y)
ソフトウェア全般	「 <i>Presence</i> PLUS®ユーザーズマニュアルーソフトウェア編」(P/N 20081Y)
照明の選定	「 <i>Presence</i> PLUS照明ガイド」(P/N 20015M)および各照明のデータシート

ご注意

- ●本ソフトウェアおよびマニュアルを使用した結果の影響については、いっさい責任を負いかねますのでご了承ください。
- 本ソフトウェアおよびマニュアルに記載されている内容は、予告なく変更することがあります。

警告と注意

PresencePLUSシステム(以下「本製品」と呼びます)を使用する前に、このセクションの警告と注意をすべてお読みください。

安全に関する警告

けがを避けるために以下の警告を遵守してください。

- ●本製品を人身保護用の検出装置として使用しないでください。このように使用すると、重大なけがまたは死亡事故につなが る危険があります。
- ケーブルの着脱時は必ず電源を遮断してください。
- DC10~30V以外の電源にセンサを接続しないでください。
- コンポーネントは、電源ケーブルから250mm以上離してください。
- コンポーネントは、高電圧の電源とモーターから離してください。

▲ 静電放電に関する注意

本製品の損傷を引き起こす静電放電(ESD)を避けてください。 レンズを装着したりケーブルを接続する際は、適切な方法で静電放電を防止してください。

4 ユーザーサービスに関する注意

本製品にはお客様で交換可能または修理可能なコンポーネントはありません。 どのコンポーネントも分解や電気的・機械的な改造をしないでください。分解・改造などによる不具合は、保証範囲外とさせ て頂きます。

<u>環境要求事項</u>

信頼性のある動作を保証するために、以下の基準を満たす場所に設置してください。

- 周囲温度が安定していること:0°~+50℃
- 使用周囲湿度:35~90%RH(結露しないこと)
- 周囲光が安定していること:照明レベルに急激で大きな変化がないこと。直射日光または反射日光がないこと
- 過度な振動や衝撃がないこと
- 腐食性または揮発性を有する物質またはガス体に触れないこと
- 液体の飛沫がないこと
- ほこりや汚れができるだけないこと

カラ	一椅	査のセットアップ	4
	基準	『イメージの取得	4
	ホワ	イトバランス	5
	画像	前処理フィルタとしてのホワイトバランスの使用	6
カラ	- 7	ッチツール	7
	カラ	ラーツールの追加	8
	一致	マカラーしきい値(%)	8
	明暗	隋一致範囲	9
	リモ	ートティーチ有効	9
	カラ	テーマップのビジュアル化	9
アベ	ン-	・ジカラーツール	10
	カラ	ラーツールの追加	11
	オフ	パション	11
	アヘ	、レージカラーツールの結果 — HSI	12
	アヘ	、レージカラーツールの結果 ー RGB	12
カラ	ーフ	ゴロッブツール	13
	カラ	・ーブロッブツール入力タブ	14
		カラーツールの追加	14
		カラープローブ	15
		オプション	16
		カラーマップビジュアル化	16
	カラ	ーブロッブツール拡張タブ	17
		拡張オプション	17
		許容範囲	17
	カラ	ーブロッブツール統計の計算	18
		面積	18
		重心	18
		周囲長	18
		真円率	19
		偏心率	19
		主軸長、直行軸長、および主軸角度	19
		最小半径と最小半径位置	21
		最大半径と最大半径位置	21

カラー検査のセットアップ

サポートされるプラットフォーム

Pro I	Pro I	OMNI	OMNI	AREA	EDGE	GEO	BCR
カラー	Pro I 1.3	カラー	OMNI1.3	AREA1.3	EDGE 1.3	GEO 1.3	BCR1.3
~	_	✓	_	_	_	_	_

カラー検査を設定するには、基準イメージをキャプチャしてから、既存 の照明条件に合せてカラーイメージャを校正する必要があります。

基準イメージの取得

グレイスケール検査では、適切なシャッタースピードとゲインを確保する ために、画像全体で自動露光を設定します。カラー検査では、自動露光検 査領域(ROI)を画定する必要があります。検査領域のカラーの上にROIを 描画することで、正確なカラーマッチングに必要な十分な明るさのイメー ジを確保します。

- 検査するカラーの上に自動露光検査領域(AE ROI)を描画します。これにより、生成されるイメージが、選択されたカラーを使用して正確なカラー検査を実行するのに十分な明るさになります。実際には、処理の完了時に主要なカラー(R、G、またはB)チャネルの値が最終的に200に近くなります。
- 2. 基準イメージをキャプチャするにはSTARTをクリックします。



R:230 G:87 B:91

ホワイトバランス

ホワイトバランスとは、既存の照明条件に合せてカラーイメージャを校正 することです。 光源には大きな変動があり、また、イメージャのR、G、 およびBの各チャネルは独立して解析されるため、初期設定のカラーセン サでは、真のカラー画像が得られないことがあります。ホワイトバランス ルーチンは、セットアップメニューの拡張タブにあります。

1. 白色であることがわかっているイメージの領域上にROIを描画します。



このルーチンは、WB ROI内の領域を白く表示させるために、R、G、 Bの各チャネルのゲインを自動的に調整します。WB ROI内の領域が実際には白色でない場合、予期せぬ影響が生じることがあります。これ らの影響は、グレースケールバージョンの画像に引き継がれます(下 記参照)。



左:青色にホワイトバランスを適用する前。右:同じ画像で青色にホワイトバランスを適用した後。

- 2. カラー設定を校正するにはSTARTをクリックします。
- 3. 次へをクリックしてツール・タブに進みます。

画像前処理フィルタとしてのホワイトバランスの使用

場合によっては、ホワイトバランスを画像前処理フィルタとして使用でき ます。R、G、Bの各スライダの相対位置を手動で変更することで、画像 内の様々な色の間のコントラストを強めたり、弱めたりすることができま す。これにより、グレースケールベースのビジョンツールの動作が向上す ることがあります。



左:ホワイトバランスが適切なイメージ。右:R/G/Bスライダの手動調整。



対応するグレースケールイメージ。右側の方が (グレースケール)コントラストが大幅に弱まってい ることに注意してください。

カラーマッチツール

カラーマッチツールは、指定した色と一致するかを比較するツールです。 必要な作業は、検査する色の上にROIを描画するだけです。

ツールには一致カラーしきい値(%)と明暗度しきい値の2つがあり、自動 的に色相、彩度、および明暗度のカラーマップを生成します。

色相・彩度・明暗度は、色に対する人間の知覚に近いカラースペースの表現です。

色相と彩度は円形のカラーマップで表され、明暗度はグラデーションバー で示されます。

カラーマップ内の白色(下図では黒)のアウトラインには色の範囲が含ま れ、グラデーションバーには明暗度の範囲が含まれます。



アプリケーション例

- フルーツの新鮮さと成熟度の確認
- 木の染色の確認
- パッケージングアプリケーションでの製品の色の確認

フィールド

以下はカラーマッチツール入力タブのフィールドです:

- 一致カラーしきい値(%)
- 明暗度一致範囲
- リモートティーチ有効
- リモートマップビジュアル化

カラーツールの追加

検査にツールを追加します:

- 1. 検査ファイルに追加するツールのボタンをクリックします。
- 2. 必要であれば、ツール名を変更します。
- 3. ROIを描画します。

コントロール	説明
名前: [CM_1	必要であればツール名を変更します。デフォルト は、CM_1で、ツールが増えるごとにCM_2、 CM_3となります。名前には、スペースなしの英 数字と"_"のみ使用できます。
ROI插画	ROI (検査領域) をイメージに追加します。ボタン をクリックするとROIの形状を示すリストが表示 されますので、次の中から選択します。 ● 長方形 ● 楕円 ● 円
マスク追加	マスクをイメージに追加します。マスクによって、 ROI内部の特定のエリアが無視されます。ROIと 同様に次の形状から選択します。 ● 長方形 ● 楕円 ● 円
削除	イメージからROIまたはマスクを削除します。
□ 載: 0.00 ☴	ROIを回転します。ROIを回転させるには、回転 角をキー入力するか、上下キーを使用します。あ るいはROI/マスクをマウスで直接回転する方法も あります (ユーザーズマニュアル ー ソフトウェア 編)。

ー致カラーしきい値(%)

カラーマッチツールの2つの設定可能パラメータのうち、最初の一致カ ラーしきい値(%)では、一致対象となる色の変化を制御します。

ー致カラーしき()値(%) 90 📑

この値が上がると、許容可能カラーマップに表示される色の範囲が狭くなります。一致カラーしきい値(%)を100に設定すると、許容可能色のマップに含まれる色相が1つに限定されます。このしきい値をゼロに設定すると、許容可能色マップは、多数の色相を含むようになります。このしきい値は通常、約90に設定します。

明暗度一致範囲

一致カラーしきい値(%)では、適切であるとみなすことができる特定の色相を定義し、明暗度一致範囲では、一致を構成するのに必要なグレースケール明暗度レベルを定義します。この値の範囲は0~255です。

┏明暗度一	致範囲——		
Min	基準	Max	許容誤差
148	178	208	30 🕂

許容範囲値を変更すると、基準の両側の許容可能な下限と上限が計算され ます。この値を255に設定すると、すべての色合いが左端の黒色から右端 の純色まで、許容可能色マップに表示されます。この許容範囲をゼロに設 定すると、各色について単一の色合いのみ許容されます。すなわち、その 色に存在する黒の量の変化は許容されません。言い換えると、特定色の ターゲットの照度変化は許容されません。

リモートティーチ有効

リモートティーチ機能を使用すると、RUNモードで検査パラメータをリ モート更新することができます。ビジョンツールとテストツールは、 ティーチングするかどうかを選択できます。検査をリモートティーチする には、ティーチ対象の各ツールに対してリモートティーチ機能を有効にす る必要があります。

🥅 リモートティーチを有効にする

カラーマップのビジュアル化

色相・彩度・明暗度は、色に対する人間の知覚に近いカラースペースの表現です。

色相と彩度は円形のカラーマップで表され、明暗度はグラデーションバー で示されます。

カラーマップ内の白色のアウトラインには色の範囲が含まれ、グラデー ションバーには明暗度の範囲が含まれます。



アベレージカラーツール

アベレージカラーツールでは、検査領域(ROI)内のすべての色を分析し、 それらの色を、ROI内の組み合わせ色の平均である、単一の色値セットに 縮小することで、パーツの外観検査を実行できます。

アプリケーション

アベレージカラーツールは、グレースケールセンサでは正確に検出できな い色の微妙な変化を伴うパーツを分析する際に使用します。特に、複数の パーツの色が似ている場合に役立ちます。

アベレージカラーツールをテストツールと併用すれば、指定された色の有 無を検出することで、パーツの分類と確認が可能です。

アベレージカラーツールをコミュニケーションツールと併用すれば、色を 測定して、表示されるものをレポートできます。

- ソーダ瓶の灰色のキャップに対して黄色を識別する。
- 組立ライン上の紺色の玩具と薄青色の玩具を分類する。
- 自動車組立でワイン色のトリムピースのマッチングを行う。

フィールド

以下はカラーマッチツール入力タブのフィールドです。

- オプション
- アベレージカラーツールの結果 HSI
- アベレージカラーツール結果 RGB

カラーツールの追加

検査にツールを追加します:

- 1. 検査ファイルに追加するツールのボタンをクリックします。
- 2. 必要であれば、ツール名を変更します。
- 3. ROIを描画します。

コントロール	説明
名前: AC_1	必要であればツール名を変更します。デフォルト は、AC_1で、ツールが増えるごとにAC_2, AC_3 となります。名前には、スペースなしの英数字と "_"のみ使用できます。
ROI描画	ROI (検査領域) をイメージに追加します。ボタン をクリックするとROIの形状を示すリストが表示 されますので、次の中から選択します。 ● 長方形 ● 楕円 ● 円
マスク追加	マスクをイメージに追加します。マスクによって、 ROI内部の特定のエリアが無視されます。ROIと 同様に次の形状から選択します。 ● 長方形 ● 楕円 ● 円
削除	イメージからROIまたはマスクを削除します。
□ ≢云: 0.00 ÷	ROIを回転します。ROIを回転させるには、回転 角をキー入力するか、上下キーを使用します。あ るいはROI/マスクをマウスで直接回転する方法も あります (ユーザーズマニュアル ー ソフトウェア 編)。

オプション

オプショングループでは、カラースペース(HSIまたはRGB)と明度範囲を 設定できます。

オプション	説明
カラースペース	ドロップダウンリストを使用して、HSIまたは RGBのどちらで色値をビジュアル化し出力するか を選択します。
無視する明るい ピクセル	0~255の明度許容範囲を設定できます。ここで設 定された明度値より明るいROI内のピクセルは、 測定対象から除外されます。
無視する暗い ピクセル	0~255の明度許容範囲を設定できます。ここで設 定された明度値より暗いROI内のピクセルは、測 定対象から除外されます。

カラースペース HSI	•
無視する明るいピクセル	230 🛨
無視する暗いピクセル	20 📑

アベレージカラーツールの結果 - HSI

色相・彩度・明暗度(HSI)は、色に対する人間の知覚に近い色空間の表現です。

結果は、色相・彩度・明度各値の平均として表示されます。さらに標準 偏差が表示されるので、色の変化をテストすることができます。ROI内の ピクセル色の範囲が広いほど、標準偏差が高くなります。すべてのピク セルが一様に同じ色である場合、標準偏差はゼロになります。

次の表では、結果について説明し、カラーマップを示しています。カ ラーマップとは、色相・彩度・明暗度を視覚的に示すものです。

- 色相と彩度は円形のカラーマップで表され、明暗度はグラデーション バーで示されます。
- 十字は平均の色相と彩度を示し、明暗度バー上のラインは平均明暗度 を表します。
- カラーマップの不規則なアウトラインには、ROI内に表される個々の 色がすべて含まれます。これらの色から平均的な色が得られます。

「オプションー	カラースペース HS	[🗾	
無法	見する明るいピクセル	230	•
無法	見する暗いピクセル	20	i i
┌結果──			
平均		標準偏差	
色相	171 °	色合い	27.69 °
彩度	20 %	飽和	19.13 %
明暗度	133	明暗度	45.07

值	説明	HSIカラーマップ		
色相	円の周りの角度(常に0~359°の範囲)として表さ れる平均的な色相。	<u>色相 - 彩度</u> 明暗度 240° 300° 255		
彩度	円の中心からの距離として表される平均的な彩度。0は円の中心で(黒色、白色、および灰色を含む場合があります)、100はカラーマップ円の縁です。彩度の値が高いほど、表される色が鮮明になります。	180° 0° 139		
明暗度	0(黒)~255(白)の値で表される、色の平均的な 明暗度。	120° 60° 0		

アベレージカラーツールの結果 - RGB

結果は、赤、緑、青、および明暗度の各値の平均として表示されます。 さらに標準偏差が表示されるので、色の変化をテストすることができま す。ROI内のピクセル色の範囲が広いほど、標準偏差が高くなります。す べてのピクセルが一様に同じ色である場合、標準偏差はゼロになります。

下表は、カラーマップの結果を示しています。RGBカラーマップの垂直 線は、色の平均値を示します。

	ン	RGBI	•	
	無視する明るいど	りセル	230	•
	無視する暗いピク	セル	20	•
┏結果一				
平均		標	準偏差	
赤	87	赤		45.20
緑	151	緑		27.06
青	219	青		10.41
明暗度	[139	明	暗度	30,16



カラーブロッブツール

カラー検査を実施する1つの方法は、同じ色範囲内の隣接するピクセルを グループ化して、ブロッブ(バイナリ・ラージ・オブジェクト:BLOB)を 形成することです。

カラーブロッブツールを使用すると、大きなシーンから同じカラーブロッ ブを分離し、グレースケールセンサでは正確に検出できない色の変化を伴 うパーツを分析できます。

カラーブロッブツールを使用すると、異なる色または同じ色のパーツを検 出できます。また、カラーブロッブツールは、面積、形状、および空間的 コンテンツを提供することもできます。

アプリケーション例

- 赤いトリムが正しい位置にあるか
- 正しいヒューズであるか、および紺色か薄青色のどちらであるか
- 薄青色のヒューズが紺色のヒューズの隣にあるか

フィールド

以下はカラーマッチツール入力タブのフィールドです。

- カラープローブ
- オプション
- カラーブロッブツールのカラーマップビジュアル化

カラーブロッブツールの入力タブ

カラーツールの追加

検査にツールを追加します。

- 1. 検査ファイルに追加するツールのボタンをクリックします。
- 2. 必要であれば、ツール名を変更します。
- 3. ROIを描画します。

コントロール	説明
Name: CBLOB_1	必要であればツール名を変更します。デフォルト は、CBLOB_1で、ツールが増えるごとに CBLOB_2、CBLOB_3となります。名前には、ス ペースなしの英数字と"_"のみ使用できます。
ROI插画	ROI (検査領域) をイメージに追加します。ボタン をクリックするとROIの形状を示すリストが表示 されますので、次の中から選択します。 ● 長方形 ● 楕円 ● 円
マスク追加	マスクをイメージに追加します。マスクによって、 ROI内部の特定のエリアが無視されます。ROIと 同様に次の形状から選択します。 ● 長方形 ● 楕円 ● 円
削除	イメージからROIまたはマスクを削除します。
□ ■東: 0.00 :	ROIを回転します。ROIを回転させるには、回転 角をキー入力するか、上下キーを使用します。あ るいはROI/マスクをマウスで直接回転する方法も あります(ユーザーズマニュアル ー ソフトウェア 編)。

Color Probes

カラーブロッブツールでは、明るいブロッブ/暗いブロッブしきい値を定 義する必要があります。カラーブロッブツールのしきい値は特定のグレ イスケール値ではありませんが、明るいブロッブはカラープローブを使 用することで定義した色に一致するもので、暗いブロッブは一致しない 色です。

ボタン	説明
Add Color	ブロッブの定義に使用する色値範囲を指定します。プローブで、選択された領域内の色 値を識別し、その範囲の値を持つ、隣接するピクセルをすべてグループ化します。
Remove Color	カラープローブを選択/削除します。

カラープローブ

カラープローブはROIの外側に作成できますが、その色のブロッブは ROI内でのみ検出されます。



上記は、プローブが1つの場合です。ブロッブに含まれる色の範囲が、 単一のプローブで検出できる範囲を超える場合は、複数のプローブを 使用してください。以下は、プローブが追加された場合です。



オプション

Min/Maxサイズ

どのサイズのオブジェクトをブロッブとみなすかを決めることができ、こ れにより、他のコンテンツをノイズとしてフィルタ処理します。



白、黒、および灰色の影を識別する場合は、グレースケールブロッブ を使用してください。グレースケール解析には、カラーブロッブより もグレースケールブロッブを使用する方が効果的です。

カラーマップビジュアル化

色相・彩度・明暗度は、色に対する人間の知覚に近いカラースペースの表現です。

色相と彩度は円形のカラーマップで表され、明暗度はグラデーションバー で示されます。

カラーマップ内の白色のアウトラインには、ブロッブを定義する色の範囲 が含まれ、グラデーションバーには、明暗度の範囲が含まれます。





マッチングカラースペース1



マッチングカラースペース2

16 P/N J20087Y

Color Blob					
入力詳細					
Options Discard Boundary Blobs Compute Statistics Fill Holes Largest Hole to Fill 37200	Range +/- 10 Saturation +/- 25 Intensity +/- 25				
Results Count 2 Total Area 23628 最大ブロップ x=304.39, y=410.20(ブロップ #2) 面積 15594 重心 x=304.39, y=410.20					
カラーマップを厚す	Back				
<u>色相 - 彩度</u> 300° 180° 120° 60°					

カラーブロッブツール拡張タブ

以下はカラーブロッブツール拡張タブのフィールドです。

- 拡張オプション
- 許容範囲
- カラーブロッブ拡張タブの結果

カラーブロッブツール拡張タブは以下の通りです。

拡張オプション

カラーブロッブツール拡張タブのオプションは以下の通りです。



(境界上のブロッブを無視)(統計の計算)(穴埋め)

オプション	説明
境界上のプロッブ を無視	ROIの周囲で見つかったブロッブを結果に含める かどうかを決定します。
統計の計算	計算された詳細な結果を表示します。
穴埋め	大きいブロッブ内の小さい欠陥、すなわち非ブ ロッブを (塗りつぶしで) 無視できるようになりま す。 穴埋め最大サイズ では、有効な非ブロッブを 除外するように、穴のサイズを指定します。





許容範囲

色相と彩度の許容範囲を指定するには、値を入力するか矢印キーを使用し ます。許容範囲を調整すると、カラーマップに表示されます。

明暗度バー上の角括弧は、明暗度の許容範囲を広げるか狭めるかの調整に よって広がったり狭まったりします。

カラー反転オプションにはいくつかの使用方法があります:

- 均一ではない背景にかかわるカラーブロッブ検査のセットアップ中は、 背景にカラープローブで指定したものと同じ色の他のカラーブロッブ があるかをより容易に確認するための「逆効果」を得るためにチェック ボックスをONにしてください。
- 検査するアイテムに単一の大きな色があり、検査に重要なのは他の幾つかの色の場合は、チェックボックスをONしてください。それぞれの小さい方の色にプローブを作成するより、プローブを大きな色に使用してください。次に、カラー反転をクリックして他の色を検査に適用します。

カラーブロッブツール統計の計算

面積

面積(A)は、そのブロッブに属するピクセルの総数です。

重心

重心(Xc、Yc)は、ブロッブの質量中心点です。べたの円、楕円、または 長方形のような単純なブロッブでは形状の中心になります。より複雑な 形状では、ブロッブの形状に切り抜いた段ボールをイメージするのが役 立ちます。重心は、鉛筆の先で段ボールのバランスをとることができた 点です。複雑な形状、特に穴埋めされていないホールがある形状では、 重心は形状の外になる場合もあります。

重心のx座標は、ブロッブ内の各ピクセルのx座標を合算した値を面積で 除算して算出します。y座標も同様です。

$$\mathbf{x}_{c} = rac{\sum_{i=1}^{A} \mathbf{x}_{i}}{A}$$
 $\mathbf{y}_{c} = rac{\sum_{i=1}^{A} \mathbf{y}_{i}}{A}$

周囲長

周囲長(P)は、ブロッブの周囲の長さの近似測定値です。ブロッブは個々 のピクセルから構成されるため、周囲長さを概算するには、ブロッブの 境界上にある個々のピクセルをカウントするという方法が最も現実的で す。次の表では、可能なピクセル構成それぞれについて、周囲長に加算 される正確な値を示しています。各例で、対応する図の中心ピクセルに ついて説明しています。

ピクセル構成	説明
	同じブロッブに属する、隣接するピクセルを持たないピクセルは、ブロッブの周囲長さのうち、π(3.14)線形ピクセル分を占めます。これは、面積が1のブロッブでのみ生じます。このような小さいブロッブは通常無視されるため、この状況はめったに起こりません。
	同じブロッブに属する、隣接するピクセルを1つ持つピクセルは、ブロッブの周囲長さのうち、2.571線形ピクセル分を占めます。
	同じブロッブに属する、直線を成す隣接するピクセルを2つ持つピクセ ルは、ブロッブの周囲長さのうち、正確に2線形ピクセル分を占めます。
	同じブロッブに属する、角を成す隣接するピクセルを2つ持つピクセル は、ブロッブの周囲長さのうち、1.414線形ピクセル分を占めます。
	同じブロッブに属する、隣接するピクセルを3つ持つピクセルは、ブロッブの周囲長さのうち、1線形ピクセル分を占めます。



同じブロッブに属する、隣接するピクセルを4つ持つピクセルは、ブロッブの周囲長さに関係しません。

このカウント方法では、「真の」周囲長より長めに概算される傾向があり ます。たとえば、100個のピクセルを半径とする円の周囲長さは、約660 ピクセルと計算されますが、期待される値は628ピクセルです。

ピクセル距離を他の単位(mmなど)に変換するようにカメラが設定されて いる場合、周囲長はこれらの単位で提供されます。塗りつぶされていない 穴がブロッブに含まれている場合、周囲長にはこれらの穴の周囲にある点 が含まれます。

真円率

真円率は、ほぼ円形のブロッブでは高く、細長かったり複雑な形状のブロッブでは低くなります。

真円率 =
$$\frac{400\pi A}{P^2}$$

ここで、Aは面積、Pは対象ブロッブの周囲長です。理想的な円の真円率 は100になりますが、周囲長が近似値であるため(上記を参照)、ほとんど のブロッブの実際の最大値はほぼ90です。周囲長の計算が概算であるた め、ピクセルの数が少ない非常に小さいブロッブが理論上の最大値である 100に達したり、超えるたりすることがあります。

偏心率

ブロッブの偏心率は、主軸長を直行軸長で除算したものと定義されます。 円形や四角形のような放射対称性を有する領域では、この値は1に非常に 近くなります。細長い領域では、この値は増加し、非常に大きくなること もあります。

主軸長、直行軸長、および主軸角度

主軸長、直行軸長、および主軸角度を理解するには、ブロッブが不規則形 である場合があるので、それらはブロッブ自体の測定値ではないことに注 意することが重要です。これらの測定値は、以下に示すように最もフィッ トする楕円形で決定されます。



これらの3つの結果を組み合わせて、ブロッブの伸長と向きに関する情報 が得られます。これらの統計情報の計算に使用される方程式はかなり複雑 ですが、その結果には通常、次に説明するように直観的に有益な意味があ ります。これらの結果を計算する最初のステップでは、M2,0、M0,2およ びM1,1という統計学的モーメントを計算します。

$$M_{2,0} = \frac{\sum_{i=1}^{A} (x_i - x_c)^2}{A}$$
$$M_{0,2} = \frac{\sum_{i=1}^{A} (y_i - y_c)^2}{A}$$
$$M_{1,1} = \frac{\sum_{i=1}^{A} ((x_i - x_c)(y_i - y_c))}{A}$$

ここで、Aは面積、(Xc、Yc)は重心の座標、(Xi、Yi)はピクセルiの座標 です。これらの値はそれぞれ、xに関する分散、yに関する分散、および共 分散を表します。最終結果は、下記のように計算されます。

主軸長 =
$$2\sqrt{2(M_{2,0} + M_{0,2} + \sqrt{4M_{1,1}(M_{2,0} - M_{0,2})^2})}$$

直行軸長 = $2\sqrt{2(M_{2,0} + M_{0,2} - \sqrt{4M_{1,1}(M_{2,0} - M_{0,2})^2})}$
主軸角度 = $\frac{1}{2} \tan^{-1} \left(\frac{2M_{1,1}}{M_{2,0} - M_{0,2}}\right)$

次の表では、これらの結果を解釈する方法について実用的観点から説明し ています。ピクセルを他の単位に変換するようにカメラが設定されている 場合、主軸長と直行軸長はこれらの単位で示されます。主軸角度の単位は 常に「度」で示されます。

ブロッブ形状	主軸長の意味	直行軸長の意味	主軸角度の意味
円形、穴なし	円の直径	主軸の長さに等しい	不安定
楕円形、穴なし	楕円の長さ	楕円の幅	楕円の向き
正方形、穴なし	正方形の最も近似する円の直径	主軸の長さに等しい	不安定
長方形、穴なし	長方形に最も近似する楕円の 長さ	長方形に最も近似する楕円の幅	長方形の向き
複雑形状、穴なし	その形状に最も近似する楕円の 長さ	その形状に最も近似する楕円の 幅	形状の向き 一 長さと幅がほぼ 等しい場合は不安定
穴のある任意の形状	結果は形状により異なる — テストしてください	結果は形状により異なる — テストしてください	結果は形状により異なる — テストしてください

最小半径と最小半径位置

ブロッブの最小半径は、ブロッブの重心からそのブロッブの周囲にある最 も近いピクセルまでの距離です。最小半径位置は、その最も近い周囲点の ピクセル座標です。穴埋めされていない穴がブロッブに含まれていると、 最小半径位置が穴の周囲になる場合があります。ピクセルを他の単位に変 換するようにカメラが設定されている場合、最小半径がこれらの単位で示 されます (ただし、最小半径位置はピクセル値で示されます)。

最大半径と最大半径位置

これらの結果は最小半径の結果と同じですが、基準となるピクセルは、重 心から最も遠いブロッブの周囲にあるピクセルです。



more sensors, more solutions

保証:製品保証期間は1年といたします。当社の責任により不具合が発生した場合、保証期間内にご返却いただきました製品に ついては無償で修理または代替いたします。ただし、お客様によりダメージを受けた場合や、アプリケーションが適切でなく 製品動作が不安定な場合等は、保証範囲外とさせていただきます。

ご注意:本製品および本書の内容については、改良のため予告なく変更することがあります。